



ПОЛУЧИТЬ БЕСПЛАТНУЮ КОНСУЛЬТАЦИЮ

ПОДПИСЫВАЙТЕСЬ  
на нас в Телеграм



Подписчикам СКИДКИ! Телеграмм канал — [t.me/sinerqy](https://t.me/sinerqy)  
Магазин готовых ответов на тесты купить в магазине по ссылке: [sinerqy.com/list/](https://sinerqy.com/list/)  
Нужна помощь с тестами, практикой? Пиши: [sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru), [WhatsApp](https://www.whatsapp.com/), [Telegram](https://www.telegram.org/)

1. В Японии автоматоны носят своё название
2. Телетанк (сокращённо ТТ) это
3. Как назывался часовой автомат работы мастерской английского механика Джеймса Кокса и мастера Фредерика Юри, входящий в постоянную экспозицию Павильонного зала Малого Эрмитажа
4. Как назывался последний русский автоматон
5. Ученый в 1948 году сформулировавший принципы кибернетики — основы практической робототехники
6. В 1948 году General Electric создала первого промышленного робота для работы на
7. В 1969 году сербский инженер Миомир Вукобратович и его сотрудники построили антропоморфный экзоскелет на пневматическом приводе для помощи
8. Этот робот представляет собой полноценный хирургический комплекс с набором инструментов, камерами, датчиками и прочими принадлежностями
9. Как назывался первый робот в космосе
10. Как называют роботы для сельского хозяйства
11. Основное время применения сельскохозяйственных роботов
12. Роботы, собирающие фрукты, автономно едущий трактор/распылитель и др. Все эти машины предназначены для
13. Как называется модель агробота –картографа, разработанного специально для овощных полей
14. Как называется контроль надёжности основных рабочих свойств и параметров объекта или отдельных его элементов/узлов, не требующий выведения объекта из работы, демонтажа, частичного или полного нарушения его свойств
15. Конструкция БПЛА включает:
16. По разнообразию конструкции существует 4 основных типа беспилотных летательных аппаратов
17. Виды БПЛА по типу управления:
18. Функциональная схема промышленного робота

Самый быстрый способ связи - мессенджер (кликни по иконке, и диалог откроется)



WhatsApp



Telegram



Max



[sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru)



[sinerqy.com](https://sinerqy.com)



ПОЛУЧИТЬ БЕСПЛАТНУЮ КОНСУЛЬТАЦИЮ

ПОДПИСЫВАЙТЕСЬ  
на нас в Телеграм



Подписчикам СКИДКИ! Телеграмм канал → [t.me/sinerqy](https://t.me/sinerqy)  
Магазин готовых ответов на тесты купить в магазине по ссылке: [sinerqy.com/list/](https://sinerqy.com/list/)  
Нужна помощь с тестами, практикой? Пиши: [sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru), WhatsApp, Telegram

19. В качестве рабочего органа может выступать
20. По способу удержания объекта захватные устройства подразделяют
21. Приводы
22. Типы роботов
23. Виды биотехнических роботов
24. Внутренние или кинестетические датчики, используемые в современных робототехнических системах
25. Внешние датчики, используемые в современных робототехнических системах:
26. Роботы в пищевой промышленности
27. Датчики, используемые в робототехнике
28. Разновидности систем управления мехатронными системами
29. Разновидности биотехнических систем управления
30. Разновидности автоматических систем управления
31. Разновидности интерактивных систем управления
32. Среди основных задач управления роботами выделяют
33. Типы роботов
34. Мехатронные модули мехатронных систем по характеру выполняемых ими функций и по составу входящих в них устройств и элементов
35. Исполнительные мехатронные модули движения по составу объединяемых устройств и элементов
36. Примерами МД являются
37. Устройство компьютерного управления выполняет следующие основные функции:
38. Механическое устройство мехатронной машины - представляет собой многосвязный механизм, кинематическую цепь которого образуют движущиеся звенья, составляющие кинематические пары. Конечным звеном кинематической цепи является:

Самый быстрый способ связи - мессенджер (кликни по иконке, и диалог откроется)



WhatsApp



Telegram



Max



[sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru)



[sinerqy.com](https://sinerqy.com)



ПОЛУЧИТЬ БЕСПЛАТНУЮ КОНСУЛЬТАЦИЮ

ПОДПИСЫВАЙТЕСЬ  
на нас в Телеграм



Подписчикам СКИДКИ! Телеграмм канал → [t.me/sinerqy](https://t.me/sinerqy)  
Магазин готовых ответов на тесты купить в магазине по ссылке: [sinerqy.com/list/](https://sinerqy.com/list/)  
Нужна помощь с тестами, практикой? Пиши: [sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru), WhatsApp, Telegram

39. Число степеней подвижности, которое может иметь мехатронный модуль
40. Классификация мехатронных модулей по виду движений
41. Примеры мехатронных систем
42. Основные признаки, определяющие направление развития мехатронных и робототехнических систем
43. Машины и системы нового поколения должны отвечать таким общим критериям, как
44. Нормальное функционирование гексаподов возможно при следующих условиях:
45. По версии Карела Чапека это оно обозначало искусственно созданного человека, чей труд использовался на тяжелых и опасных производствах взамен человеческого
46. В 1941 году не менее известный писатель-фантаст придумал термин «робототехника», упомянув его в коротком рассказе «Лжец!»
47. Управление, которое служит для построения системы управления приводом
48. В 1948 году General Electric создала первого промышленного робота для работы на атомном реакторе. Его особенность
49. Первый закон робототехники гласит:
50. Второй закон робототехники гласит:

Самый быстрый способ связи - мессенджер (кликни по иконке, и диалог откроется)



WhatsApp



Telegram



Max



[sinerqy@yandex.ru](mailto:sinerqy@yandex.ru)



[sinerqy.com](https://sinerqy.com)